

Тема 2. Прямые методы решения систем линейных алгебраических уравнений.

2.1. Задача: $Ax = b$, $x, b \in R^N$, $A \in R^{N \times N}$.

2.2. Метод Гаусса. Основная процедура, прямой ход (для системы размерности 3):

$$\bar{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & b_2 \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & b_3 \end{pmatrix} \equiv \begin{pmatrix} a_{11}^{(0)} & a_{12}^{(0)} & a_{13}^{(0)} & a_{14}^{(0)} \\ a_{21}^{(0)} & a_{22}^{(0)} & a_{23}^{(0)} & a_{24}^{(0)} \\ a_{31}^{(0)} & a_{32}^{(0)} & a_{33}^{(0)} & a_{34}^{(0)} \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & a_{12}^{(1)} = a_{12}^{(0)} / a_{11}^{(0)} & a_{13}^{(1)} = a_{13}^{(0)} / a_{11}^{(0)} & a_{14}^{(1)} = a_{14}^{(0)} / a_{11}^{(0)} \\ 0 & a_{22}^{(1)} = a_{22}^{(0)} - a_{21}^{(0)} a_{12}^{(1)} & a_{23}^{(1)} = a_{23}^{(0)} - a_{21}^{(0)} a_{13}^{(1)} & a_{24}^{(1)} = a_{24}^{(0)} - a_{21}^{(0)} a_{14}^{(1)} \\ 0 & a_{32}^{(1)} = a_{32}^{(0)} - a_{31}^{(0)} a_{12}^{(1)} & a_{33}^{(1)} = a_{33}^{(0)} - a_{31}^{(0)} a_{13}^{(1)} & a_{34}^{(1)} = a_{34}^{(0)} - a_{31}^{(0)} a_{14}^{(1)} \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\begin{pmatrix} 1 & a_{12}^{(1)} & a_{13}^{(1)} & a_{14}^{(1)} \\ 0 & 1 & a_{23}^{(2)} = a_{23}^{(1)} / a_{22}^{(1)} & a_{24}^{(2)} = a_{24}^{(1)} / a_{22}^{(1)} \\ 0 & 0 & a_{33}^{(2)} = a_{33}^{(1)} - a_{32}^{(1)} a_{23}^{(2)} & a_{34}^{(2)} = a_{34}^{(1)} - a_{32}^{(1)} a_{24}^{(2)} \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & a_{12}^{(1)} & a_{13}^{(1)} & a_{14}^{(1)} \\ 0 & 1 & a_{23}^{(2)} & a_{24}^{(2)} \\ 0 & 0 & 1 & a_{34}^{(3)} = a_{34}^{(2)} / a_{33}^{(2)} \end{pmatrix} \equiv \begin{pmatrix} 1 & a_{12}^{(1)} & a_{13}^{(1)} & a_{14}^{(1)} \\ 0 & 1 & a_{23}^{(2)} & a_{24}^{(2)} \\ 0 & 0 & 1 & a_{34}^{(3)} \end{pmatrix}.$$

Обратный ход: $x_3 = a_{34}^{(3)}$, $x_2 = a_{24}^{(2)} - a_{23}^{(2)} x_3$, $x_1 = a_{14}^{(1)} - a_{12}^{(1)} x_2 - a_{13}^{(1)} x_3$.

Метод Гаусса с контролем точности. Решают 2 системы – исходную и для $\bar{x} = x + (1, 1, 1)^T$:

$$\begin{pmatrix} a_{11}^{(0)} & a_{12}^{(0)} & a_{13}^{(0)} & a_{14}^{(0)} & a_{15}^{(0)} = a_{11}^{(0)} + a_{12}^{(0)} + a_{13}^{(0)} + a_{14}^{(0)} \\ a_{21}^{(0)} & a_{22}^{(0)} & a_{23}^{(0)} & a_{24}^{(0)} & a_{25}^{(0)} = a_{21}^{(0)} + a_{22}^{(0)} + a_{23}^{(0)} + a_{24}^{(0)} \\ a_{31}^{(0)} & a_{32}^{(0)} & a_{33}^{(0)} & a_{34}^{(0)} & a_{35}^{(0)} = a_{31}^{(0)} + a_{32}^{(0)} + a_{33}^{(0)} + a_{34}^{(0)} \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & a_{12}^{(1)} & a_{13}^{(1)} & a_{14}^{(1)} & a_{15}^{(1)} \\ a_{21}^{(0)} & a_{22}^{(0)} & a_{23}^{(0)} & a_{24}^{(0)} & a_{25}^{(0)} \\ a_{31}^{(0)} & a_{32}^{(0)} & a_{33}^{(0)} & a_{34}^{(0)} & a_{35}^{(0)} \end{pmatrix}$$

Контроль точности: Вычисляем $\bar{a}_{15}^{(1)} = 1 + a_{12}^{(1)} + a_{13}^{(1)} + a_{14}^{(1)}$ и сравниваем с $a_{15}^{(1)}$. Если вычисления ведутся с точностью m знаков после запятой, то $|a_{15}^{(1)} - \bar{a}_{15}^{(1)}| \leq 10^{-m}$. Если оценка не верна, уточняют результаты деления на $a_{11}^{(0)}$, увеличивая m на единицу.

$$\begin{pmatrix} 1 & a_{12}^{(1)} & a_{13}^{(1)} & a_{14}^{(1)} & a_{15}^{(1)} \\ a_{21}^{(0)} & a_{22}^{(0)} & a_{23}^{(0)} & a_{24}^{(0)} & a_{25}^{(0)} \\ a_{31}^{(0)} & a_{32}^{(0)} & a_{33}^{(0)} & a_{34}^{(0)} & a_{35}^{(0)} \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & a_{12}^{(1)} & a_{13}^{(1)} & a_{14}^{(1)} & a_{15}^{(1)} \\ 0 & a_{22}^{(1)} & a_{23}^{(1)} & a_{24}^{(1)} & a_{25}^{(1)} \\ 0 & a_{32}^{(1)} & a_{33}^{(1)} & a_{34}^{(1)} & a_{35}^{(1)} \end{pmatrix}. \quad \text{Контроль: } \bar{a}_{i5}^{(1)} = a_{i2}^{(1)} + a_{i3}^{(1)} + a_{i4}^{(1)}, \quad |a_{i5}^{(1)} - \bar{a}_{i5}^{(1)}| \leq 10^{-m} \quad (i = 2, 3).$$

И т.д., чередуя вычисления и операции контроля. **На обратном ходе контроль не нужен.**

В результате находятся x и \bar{x} , отличающиеся покомпонентно на 1 с точностью 10^{-m} .

Метод Гаусса с выбором главного элемента. Прямой ход проводится начиная не с первой строки, а с той, один из элементов которой является наибольшим по модулю. Выбор очередной строки производится на каждом шаге процедуры прямого хода.

2.3. Метод Холецкого (LU-разложение):

$$Ax = b \quad (A = LU) \Leftrightarrow Ly = b, \quad Ux = y.$$

Формулы для получения матричных элементов и решения:

$$l_{i1} = a_{i1}, \quad l_{ij} = a_{ij} - \sum_{k=1}^{j-1} l_{ik} u_{kj} \quad (i \geq j > 1), \quad l_{ij} = 0 \quad (i < j); \quad u_{ii} = 1, \quad u_{1j} = \frac{a_{1j}}{l_{11}}, \quad u_{ij} = \frac{1}{l_{ii}} \left(a_{ij} - \sum_{k=1}^{i-1} l_{ik} u_{kj} \right) \quad (1 < i < j),$$

$$u_{ij} = 0 \quad (i > j); \quad y_1 = \frac{b_1}{l_{11}}, \quad y_i = \frac{1}{l_{ii}} \left(b_i - \sum_{k=1}^{i-1} l_{ik} y_k \right), \quad x_N = y_N, \quad x_i = y_i - \sum_{k=i+1}^N u_{ik} x_k.$$

$$L = \begin{pmatrix} l_{11} = a_{11} & 0 & 0 \\ l_{21} = a_{21} & l_{22} = a_{22} - l_{21} u_{12} & 0 \\ l_{31} = a_{31} & l_{32} = a_{32} - l_{31} u_{12} & l_{33} = a_{33} - l_{31} u_{13} - l_{32} u_{23} \end{pmatrix},$$

LU-разложение размерности 3:

$$U = \begin{pmatrix} 1 & u_{12} = a_{12} / a_{11} & u_{13} = a_{13} / a_{11} \\ 0 & 1 & u_{23} = (a_{23} - l_{21} u_{13}) / l_{22} \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

$$\text{Компактная схема хранения: } \begin{pmatrix} l_{11} = a_{11} & u_{12} = a_{12} / a_{11} & u_{13} = a_{13} / a_{11} \\ l_{21} = a_{21} & l_{22} = a_{22} - l_{21} u_{12} & u_{23} = (a_{23} - l_{21} u_{13}) / l_{22} \\ l_{31} = a_{31} & l_{32} = a_{32} - l_{31} u_{12} & l_{33} = a_{33} - l_{31} u_{13} - l_{32} u_{23} \end{pmatrix}.$$

2.4. Метод квадратных корней (метод Холецкого для симметричной матрицы).

$$Ax = b \quad (A = A^T > 0, \quad A = S^T S) \Leftrightarrow S^T y = b, \quad Sx = y;$$

Формулы для получения матричных элементов и решения:

$$s_{11} = \sqrt{a_{11}}, \quad s_{1j} = \frac{a_{1j}}{s_{11}}, \quad s_{ii} = \sqrt{a_{ii} - \sum_{k=1}^{i-1} s_{ki}^2}, \quad s_{ij} = \frac{1}{s_{ii}} \left(a_{ij} - \sum_{k=1}^{i-1} s_{ki} s_{kj} \right);$$

$$y_1 = \frac{b_1}{s_{11}}, \quad y_i = \frac{1}{s_{ii}} \left(b_i - \sum_{k=1}^{i-1} s_{ki} y_k \right), \quad x_N = \frac{y_N}{s_{NN}}, \quad x_i = \frac{1}{s_{ii}} \left(y_i - \sum_{k=i+1}^N s_{ik} x_k \right).$$

Матрица S размерности 4:

$$S = \begin{pmatrix} s_{11} = \sqrt{a_{11}} & s_{12} = a_{12} / s_{11} & s_{13} = a_{13} / s_{11} & s_{14} = a_{14} / s_{11} \\ 0 & s_{22} = \sqrt{a_{22} - s_{12}^2} & s_{23} = (a_{23} - s_{12}s_{13}) / s_{22} & s_{24} = (a_{24} - s_{12}s_{14}) / s_{22} \\ 0 & 0 & s_{33} = \sqrt{a_{33} - s_{13}^2 - s_{23}^2} & s_{34} = (a_{34} - s_{13}s_{14} - s_{23}s_{24}) / s_{33} \\ 0 & 0 & 0 & s_{44} = \sqrt{a_{44} - s_{14}^2 - s_{24}^2 - s_{34}^2} \end{pmatrix}.$$

2.5. Вычисление определителей.

$\Delta = \det A = a_{11}a_{22}^{(1)} \dots a_{NN}^{(N-1)}$, где $a_{kk}^{(k-1)}$ – элементы главной диагонали, полученные методом Гаусса.

Решение эквивалентно процедуре Гаусса при нулевой правой части.

$\Delta = \det A = \det S^T \cdot \det S = (\det S)^2 = (s_{11} \dots s_{NN})^2$ – применение МКК для симметричной матрицы.

2.6. Вычисление обратных матриц.

$AA^{-1} = A^{-1}A = E$, E – единичная матрица. Поэтому можно решать методом Гаусса N систем: $AX = E$.

Задачи

Задача 2.1. Решить систему методом Гаусса с контролем точности. Расчеты вести с пятью знаками после

запятой. $\bar{A} = \begin{pmatrix} 8.64 - \alpha & 1.71 & 5.42 & 10.21 - \beta \\ -6.39 & 4.25 & 1.84 + \alpha & 3.41 + \beta \\ 4.21 & 7.92 - \alpha & -3.41 & 12.29 \end{pmatrix}$, $\alpha = 0.25 \cdot m$, $\beta = 0.2 \cdot n$.

Варианты задания: 1) $m = 0, n = 1$; 2) $m = 1, n = 2$; 3) $m = 2, n = 3$; 4) $m = 3, n = 4$; 5) $m = 4, n = 5$;

6) $m = 5, n = 0$; 7) $m = 3, n = 1$; 8) $m = 4, n = 2$. **Указание:** вывести $x, \bar{x}, \delta = x - \bar{x} - (1, \dots, 1)^T$.

Задача 2.2. Решить систему методом Гаусса с выбором главного элемента и контролем точности. Расчеты вести с

пятью знаками после запятой. $\bar{A} = \begin{pmatrix} 4.21 & 22.42 + \alpha & 3.85 & 30.24 \\ 2.31 & 31.49 & 1.52 & 40.95 - \beta \\ 3.49 & 4.85 & 28.72 + \alpha & 42.81 \end{pmatrix}$, $\alpha = 0.25 \cdot m$, $\beta = 0.35 \cdot n$. **Варианты**

задания: те же. **Указание:** вывести $x, \bar{x}, \delta = x - \bar{x} - (1, \dots, 1)^T$.

Задача 2.3. Решить систему из задачи 2.1. методом Холецкого с контролем точности. Расчеты вести с пятью

знаками после запятой. **Варианты задания:** те же. **Указание:** вывести $L, U, LU - A, x, \bar{x}, \delta = x - \bar{x} - (1, \dots, 1)^T$.

Задача 2.4. Решить систему методом квадратных корней. Расчеты вести с пятью знаками после запятой.

$$\bar{A} = \begin{pmatrix} 2.12 + \alpha & 0.42 & 1.34 & 0.88 & 11.172 - \beta \\ 0.42 & 3.95 + \alpha & 1.87 & 0.43 & 0.115 + \beta \\ 1.34 & 1.87 & 2.98 + \alpha & 0.46 & 9.009 + \beta \\ 0.88 & 0.43 & 0.46 & 4.44 + \alpha & 9.349 - \beta \end{pmatrix}, \alpha = 0.1 \cdot m, \beta = 0.25 \cdot n. \text{ **Варианты задания:}** те же.$$

Указание: вывести $S, SS^* - A, r = Ax - b$.

Задача 2.5. Используя метод Гаусса вычислить определитель. Расчеты вести с пятью знаками после запятой.

$$\Delta = \begin{vmatrix} 3.81 & 0.25 & 1.28 & 0.75 + \alpha \\ 2.25 & 1.32 & 4.58 + \alpha & 0.49 \\ 5.31 & 6.28 + \alpha & 0.98 & 1.04 \\ 9.39 + \alpha & 2.45 & 3.35 & 2.28 \end{vmatrix}, \alpha = 0.5 \cdot m. \text{ **Варианты задания:}** } m=1,2,3,4,5,6,7,8.$$

Указание: вывести результирующую верхнюю треугольную форму определителя.

Задача 2.6. Методом Гаусса вычислить матрицу обратную данной. Расчеты вести с пятью знаками после запятой.

$$A = \begin{pmatrix} 24.21 + \alpha & 2.42 & 3.85 \\ 2.31 & 31.49 & 1.52 \\ 3.49 & 4.85 & 28.72 + \alpha \end{pmatrix}, \alpha = 0.1 \cdot m. \text{ **Варианты задания:}** } m=1,2,3,4,5,6,7,8. \text{ **Указание:}** вывести$$

матрицу $\delta = AA^{-1} - E$.

Задача 2.7. Методом Гаусса вычислить матрицу обратную данной. Расчеты вести с пятью знаками после запятой.

$$A = \begin{pmatrix} 23.25 + i\alpha & 1.42 & 3.87 - i\alpha \\ 4.31 & 25.43 & 1.52 \\ 1.49 - i\alpha & 4.85 & 22.71 + i\alpha \end{pmatrix}, \alpha = 0.1 \cdot m. \text{ **Варианты задания:}** } m=1,2,3,4,5,6,7,8. \text{ **Указание:}** вывести$$

матрицу $\delta = AA^{-1} - E$.